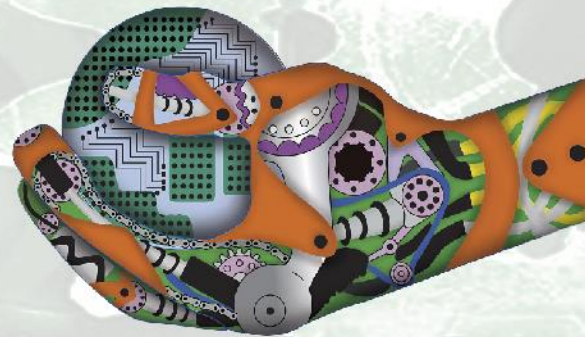


2 MEGATORNEO RUNIBOT 2015



Desarrollo, investigación e innovación en robótica

Lineamientos para presentar el documento del desarrollo del robot

Las siguientes son las especificaciones que se deben seguir para presentar el documento que describe el desarrollo del robot:

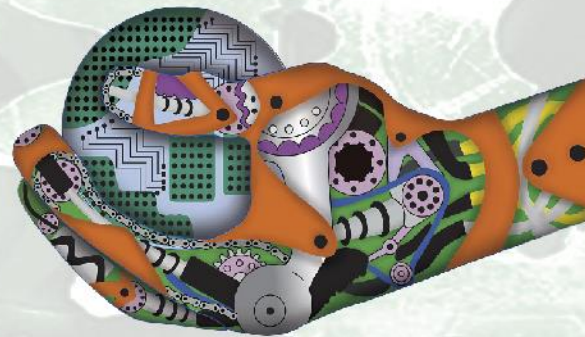
1. Idioma. El cuerpo del trabajo puede escribirse en inglés o español.
2. Título. Alude al trabajo o los hallazgos presentados en el documento. Debe ser breve (máximo 15 palabras), específico, claro. Asimismo, debe presentarse tanto en español como en inglés.
3. Autores. Incluye los nombres, el título profesional, el cargo actual y el correo electrónico (máximo cuatro autores, incluyendo el asesor).
4. Resumen. En un texto que no supere las 100 palabras, proporciona la siguiente información, en el mismo orden que aquí se muestra: introducción, objetivos, metodología, hallazgos más importantes y conclusiones. También debe redactarse en inglés (*abstract*).
5. Palabras clave. Indica máximo 10 palabras clave en español y en inglés (*keywords*), escritas en orden alfabético. Estos descriptores deben ser lo más estándar posible, para lo cual se sugiere utilizar bases de datos internacionales de los campos de estudio relacionados con el tema abordado. Por ejemplo, en el área de electrónica se puede recurrir a los proporcionados para la IEEE.



Lineamientos para presentar el documento del desarrollo del robot



2 MEGATORNEO RUNIBOT 2015



6. Extensión del trabajo. No debe ser mayor a 6 páginas a doble columna y espacio sencillo; letra Times New Roman de 10 puntos; tamaño carta y márgenes de 2 cm en todos los lados.
7. Figuras. Deben ser originales. Además, las imágenes deben tener una resolución de al menos 150 puntos por pulgada.
8. Ecuaciones. Se enumeran de forma consecutiva.
9. Referencias bibliográficas. Se presenta consecutivamente en el mismo orden en que se citaron en el texto. La numeración debe indicarse entre corchetes (i. e. [1], [2], [3], etc.).



Lineamientos para presentar el documento del desarrollo del robot

